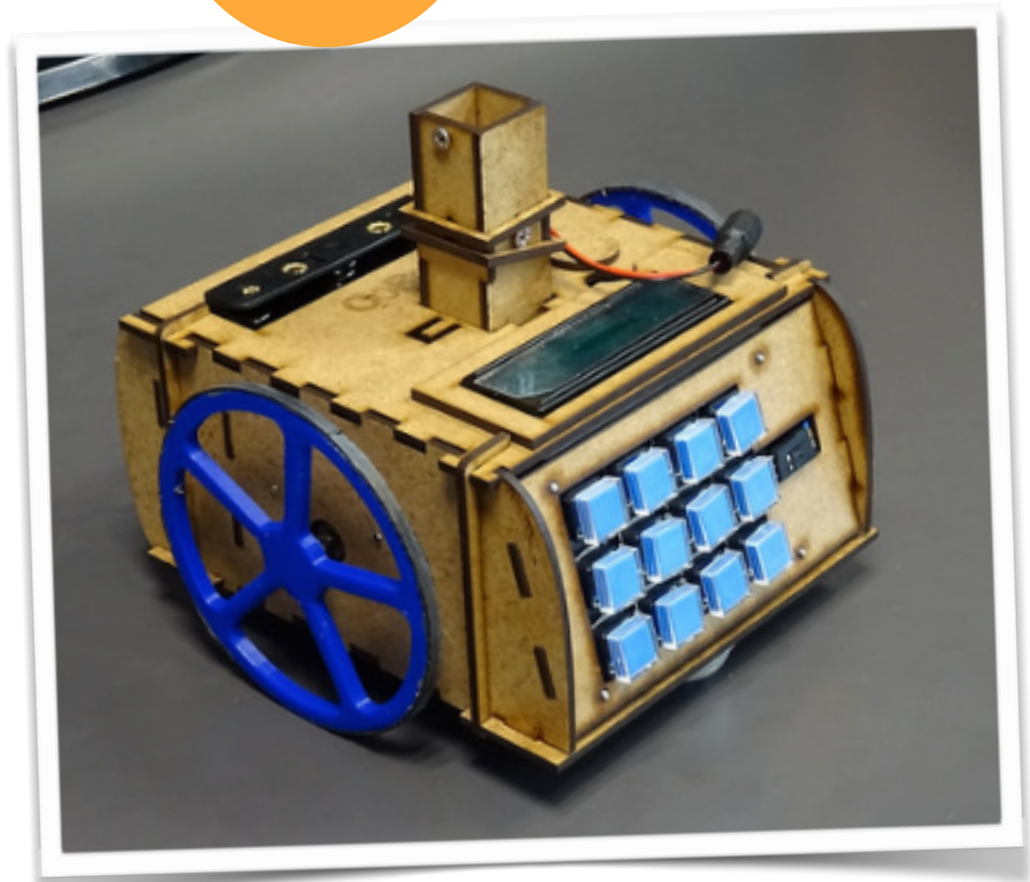


Notice de montage Oo-RoBot pour

Cycle  
3

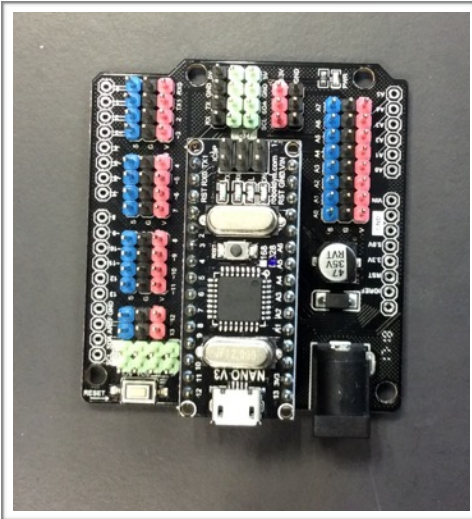
**BETA**



d'après un projet développé par Matthieu Salvat  
document élaboré par Jérôme Breheret et gilles tisseraud

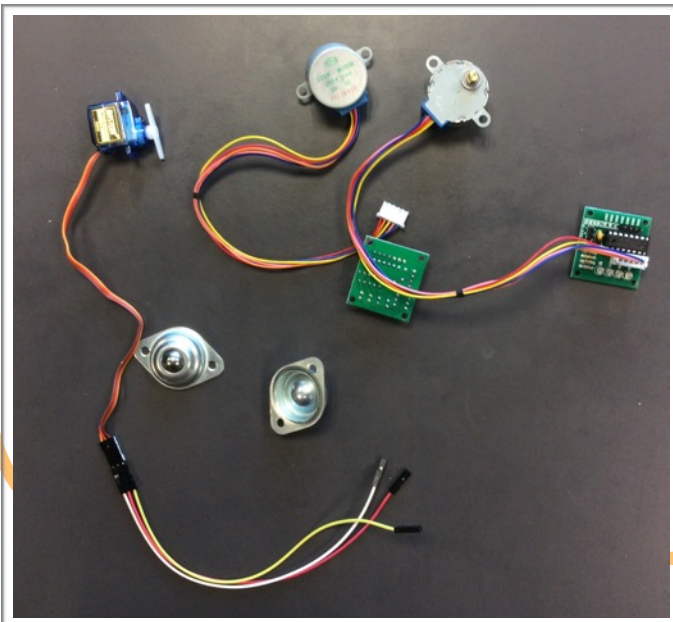
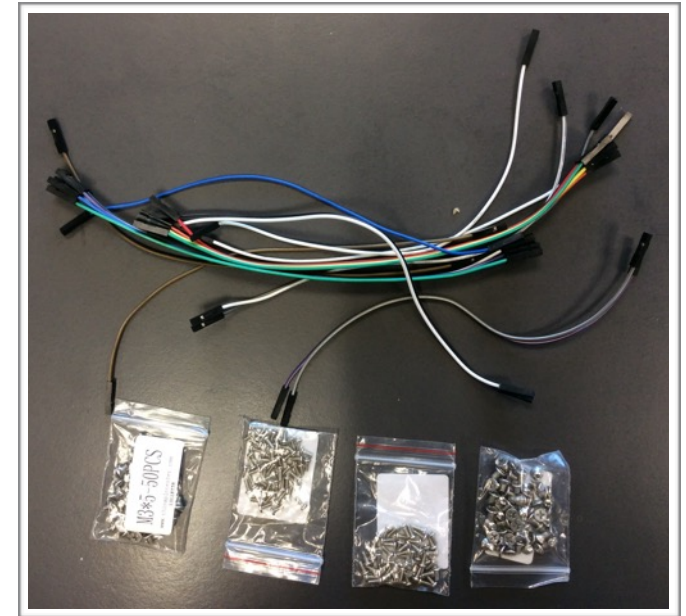
I

*Je vérifie et j'organise mon matériel en les regroupant*



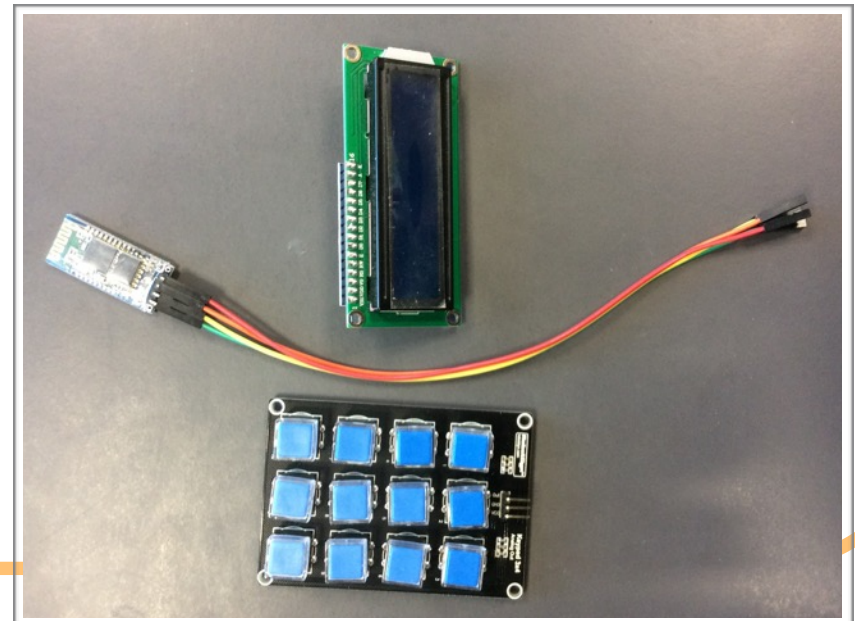
*la carte mère  
(centre de mon robot)*

*les connecteurs et la visserie*



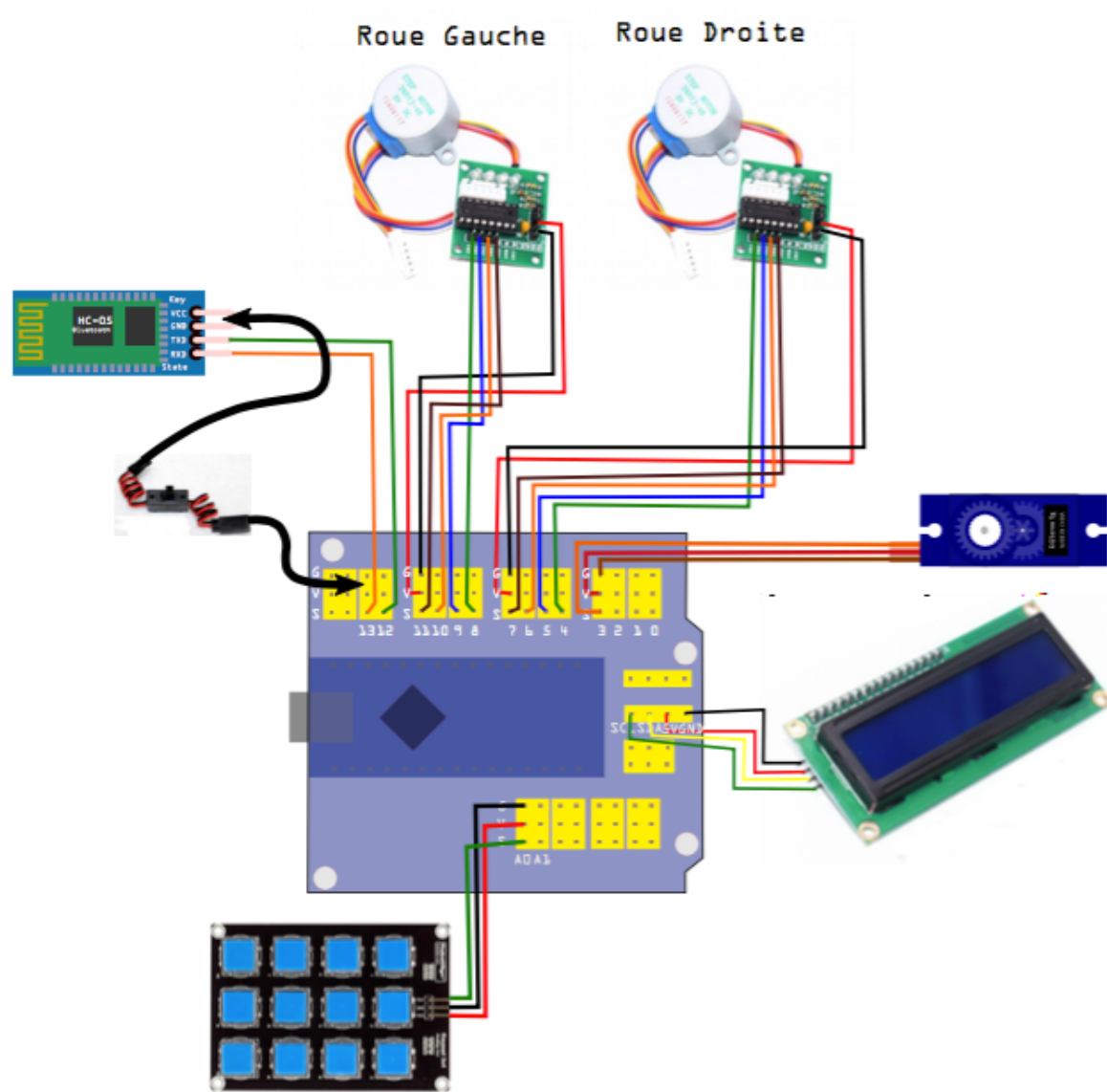
*les moteurs*

*le panneau de  
commandes*



2

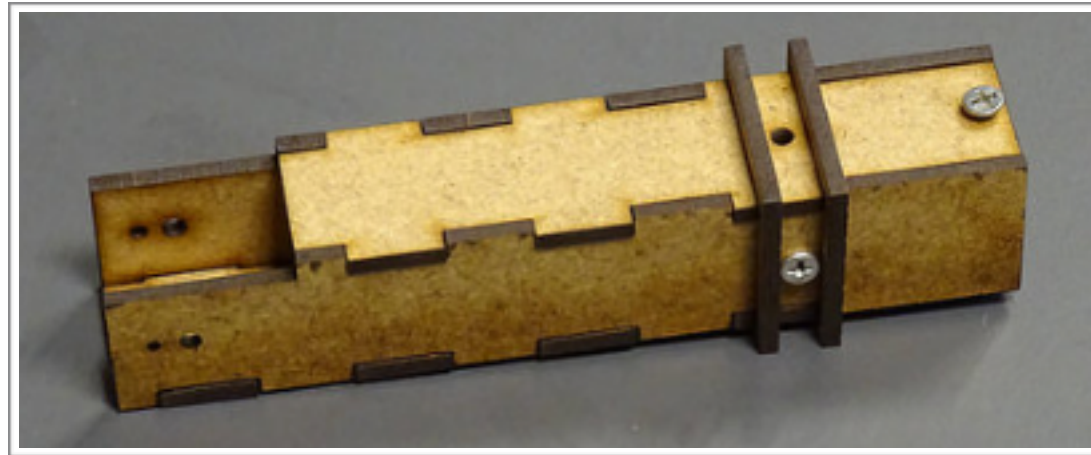
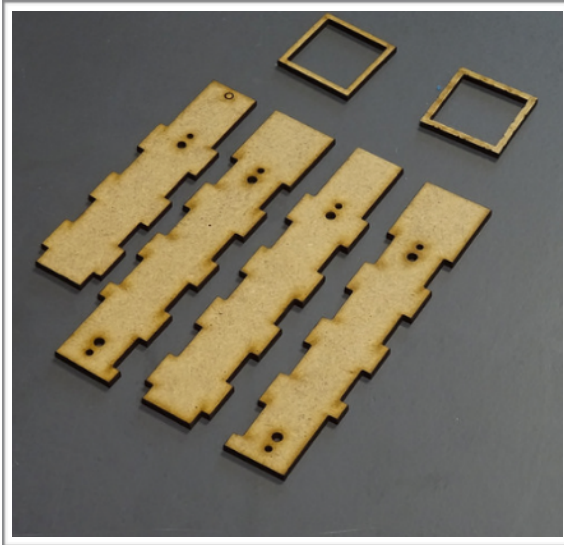
Commençons par la partie électronique. Prenez bien le temps d'observer...





3

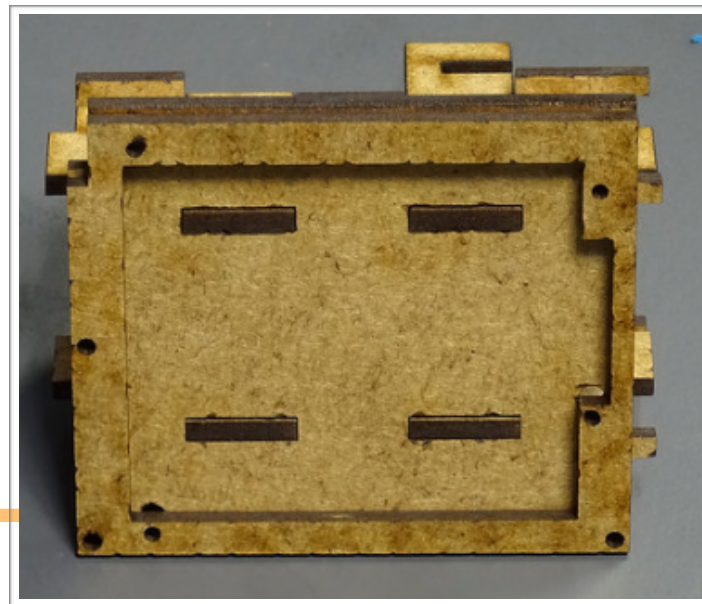
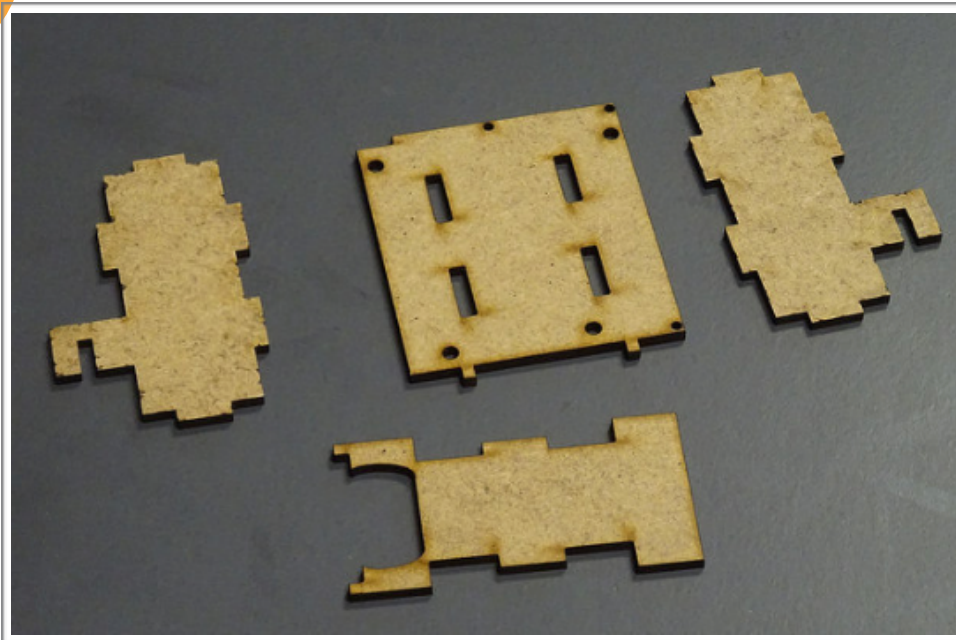
*Maintenant la partie mécanique ! Tout d'abord, le support à crayon*





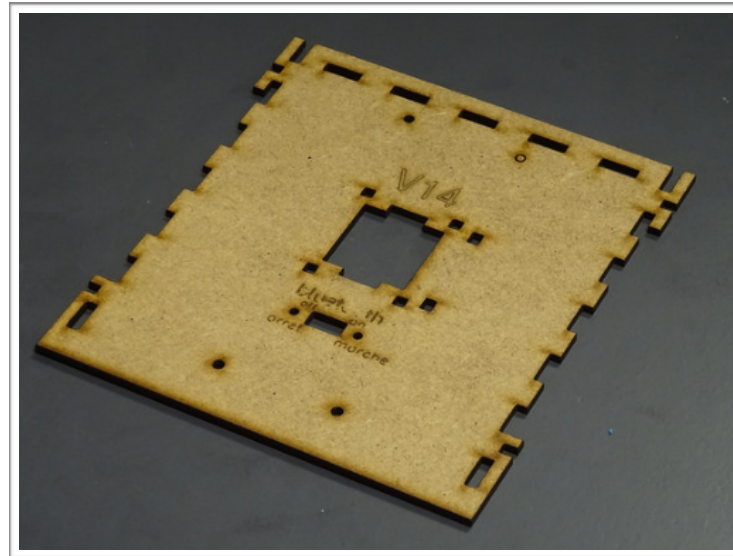
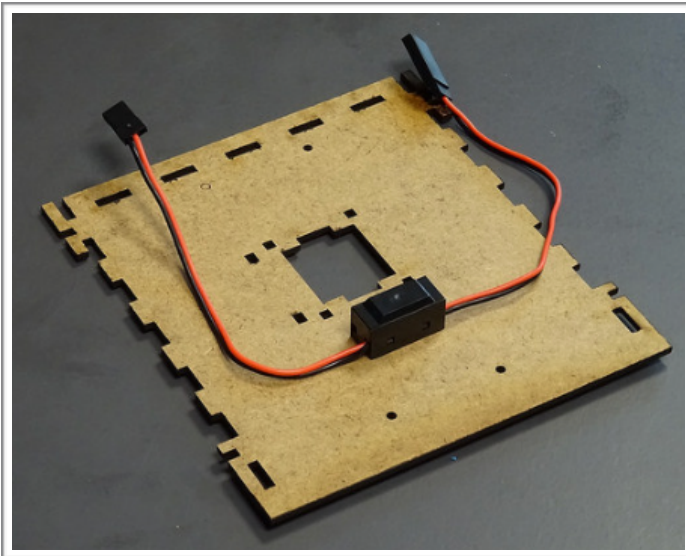
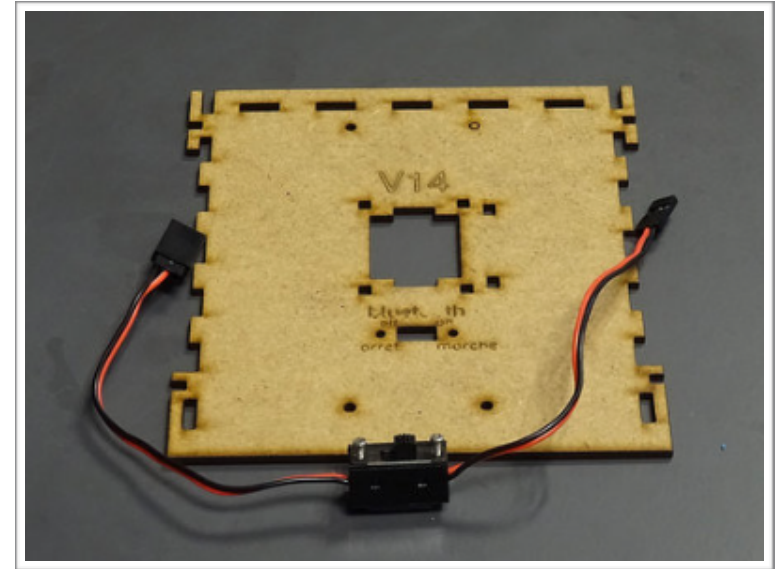
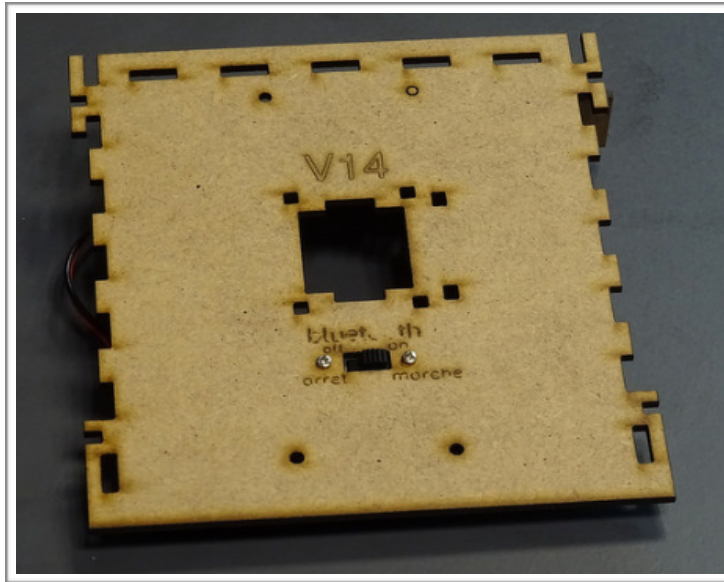
4

*Maintenant on assemble la partie externe du support à crayon*



5

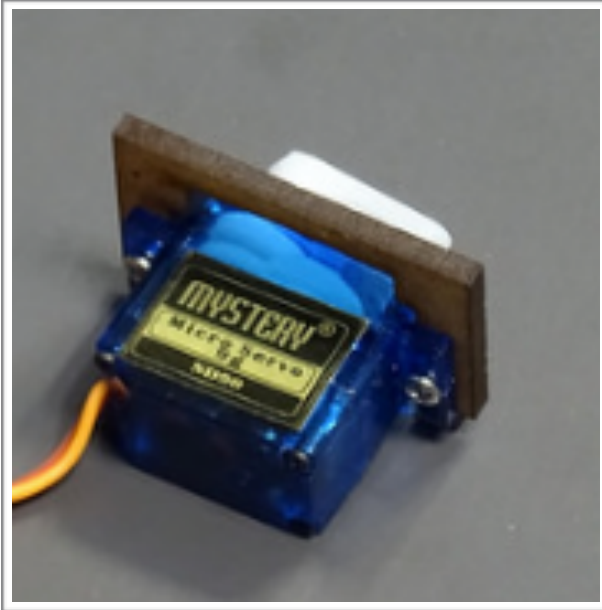
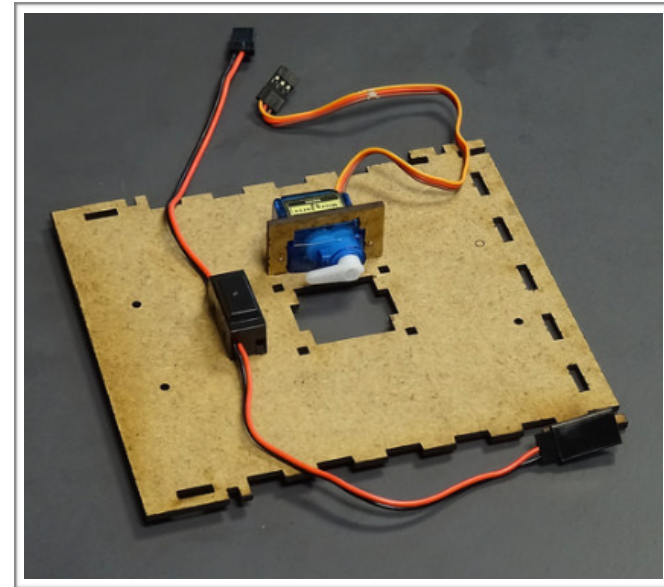
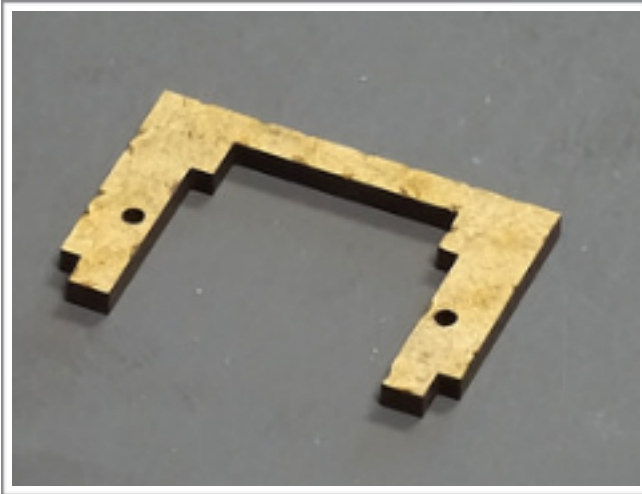
*On attaque l'assemblage du corps en commençant par fixer l'interrupteur*



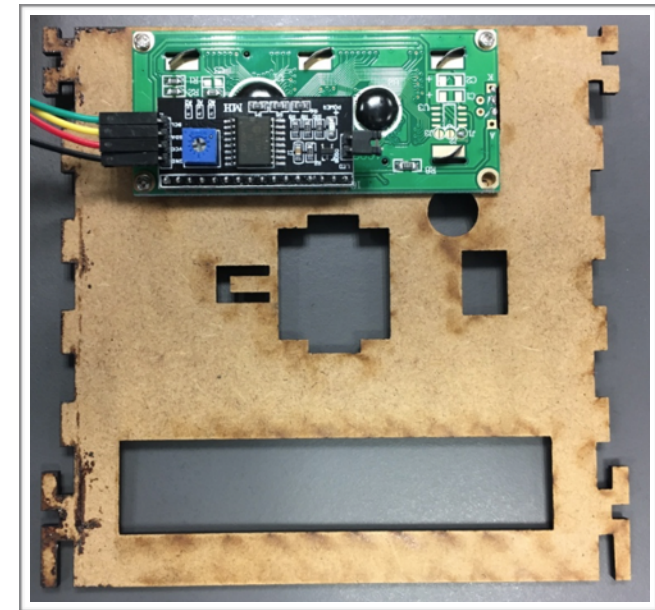


6

*Et si on s'occupait du servo moteur ?*

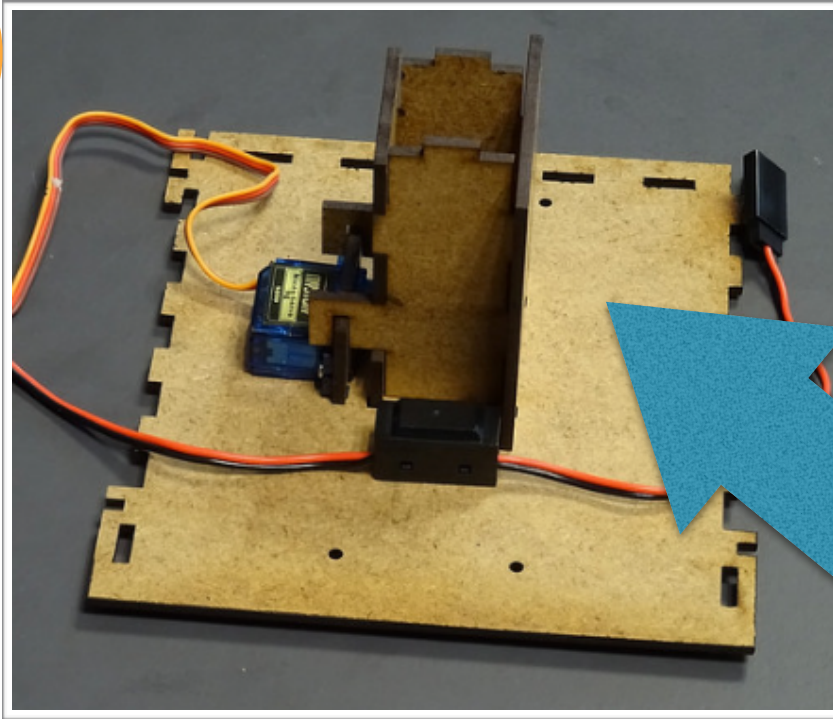


*Puis on  
fixe l'afficheur*

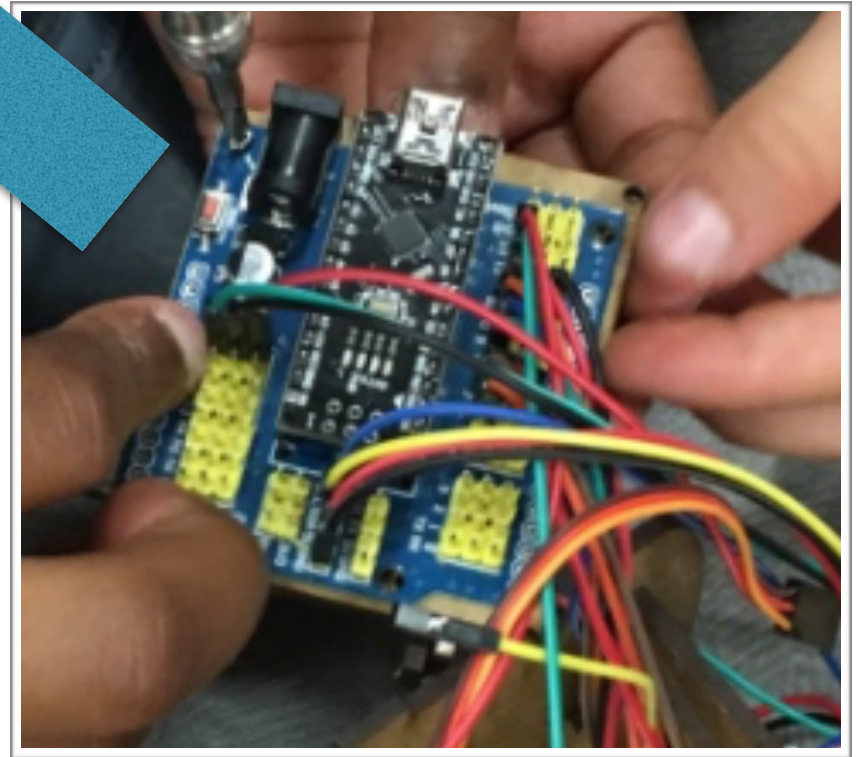




7



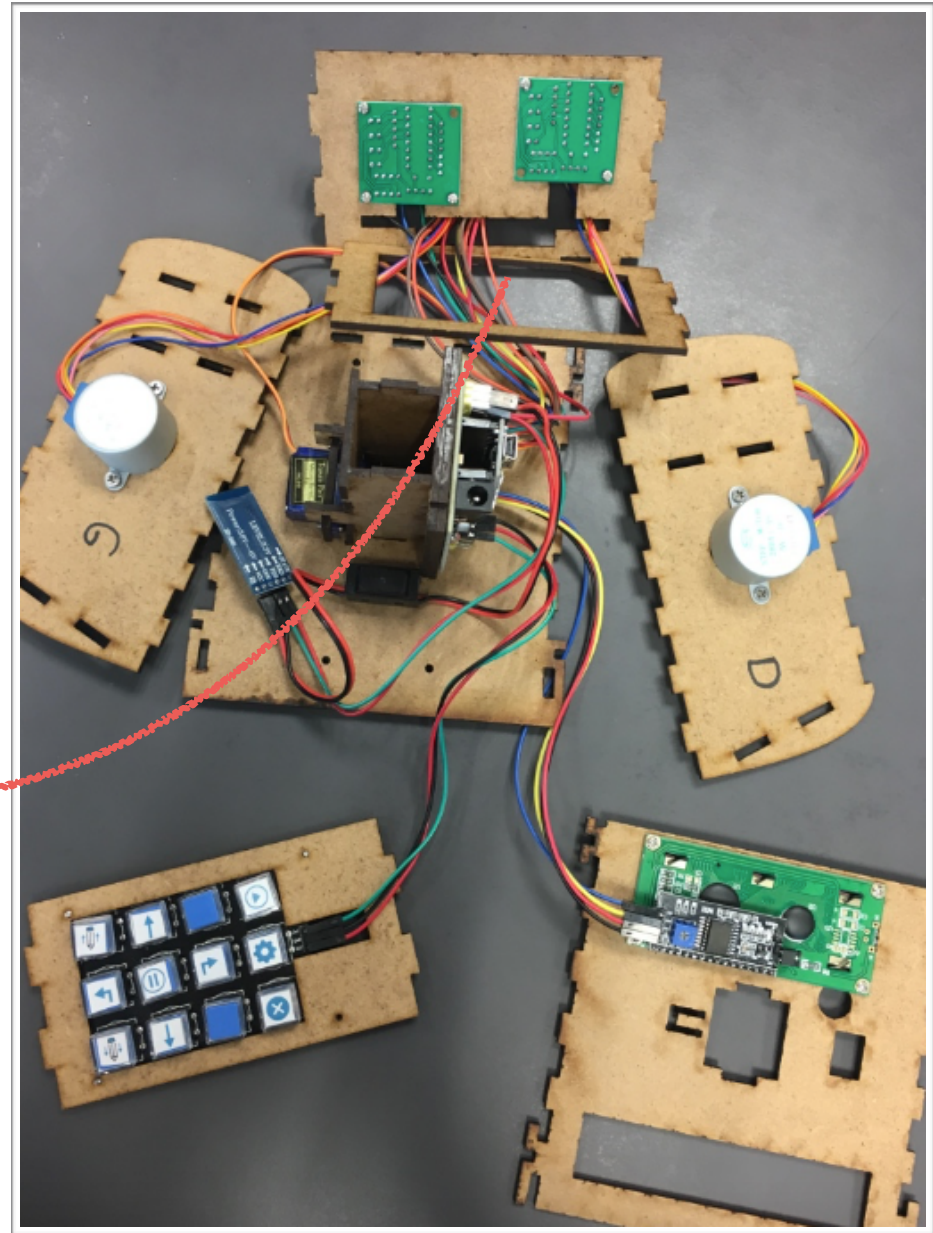
*Maintenant on fixe la carte arduino  
ici .... Ne pas oublier de mettre le  
cadre en bois entre le support et la  
carte*



8

Allez, on prépare  
l'assemblage final....  
il faut préparer le matériel  
comme présenté ainsi

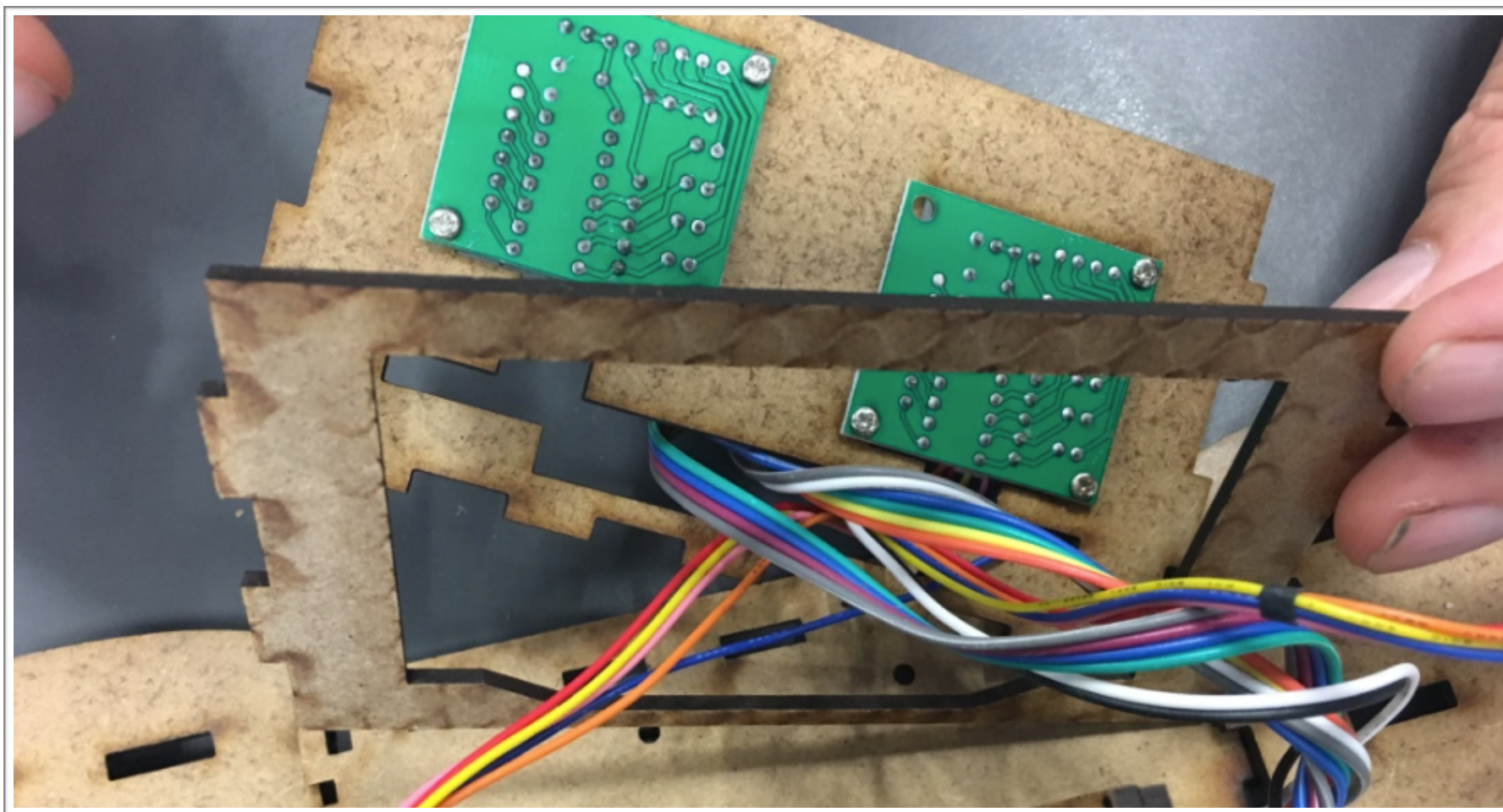
Encoche vers le bas





9

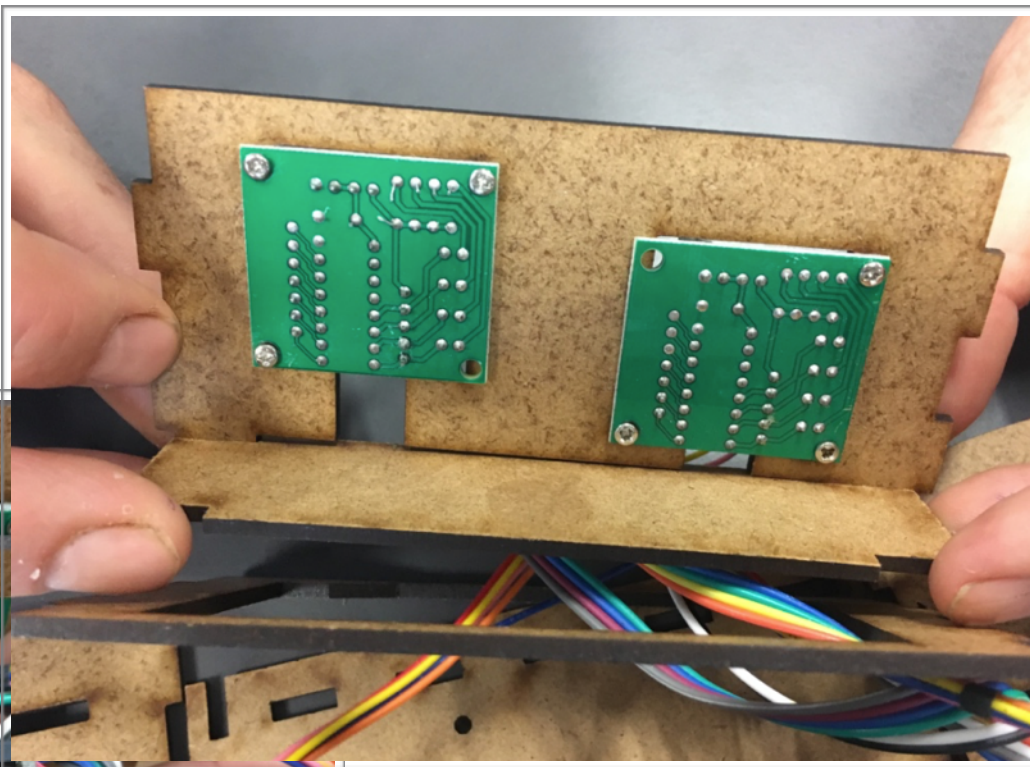
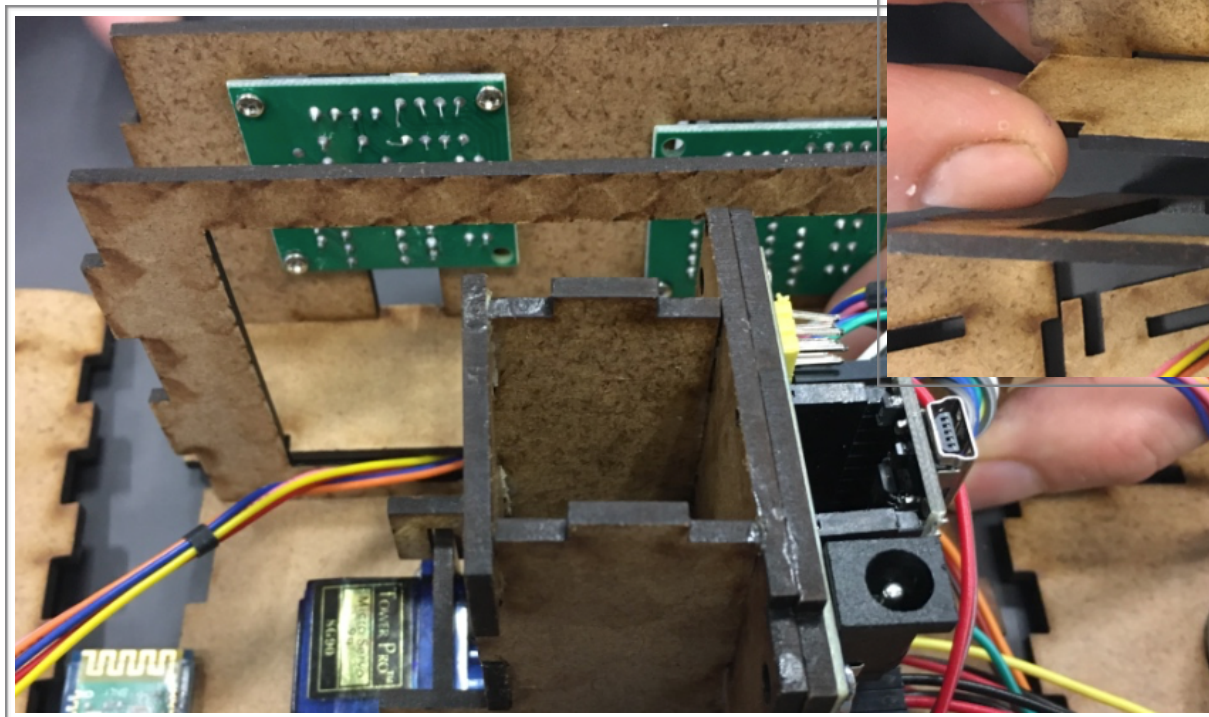
*On commence par l'arrière*





10

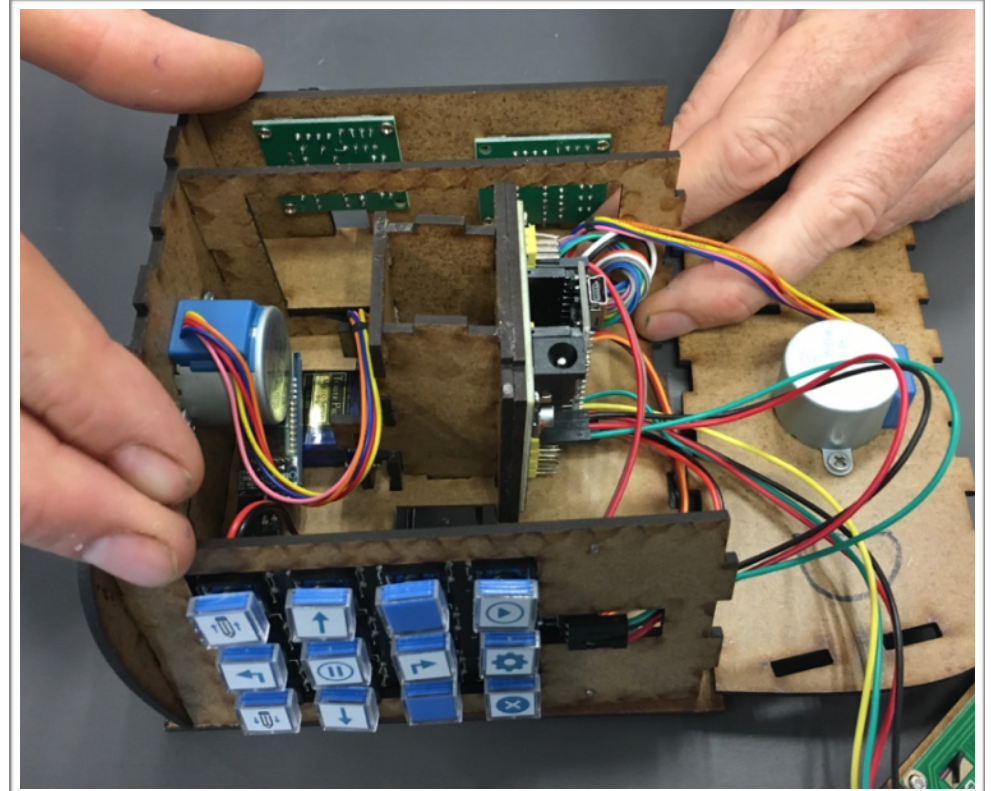
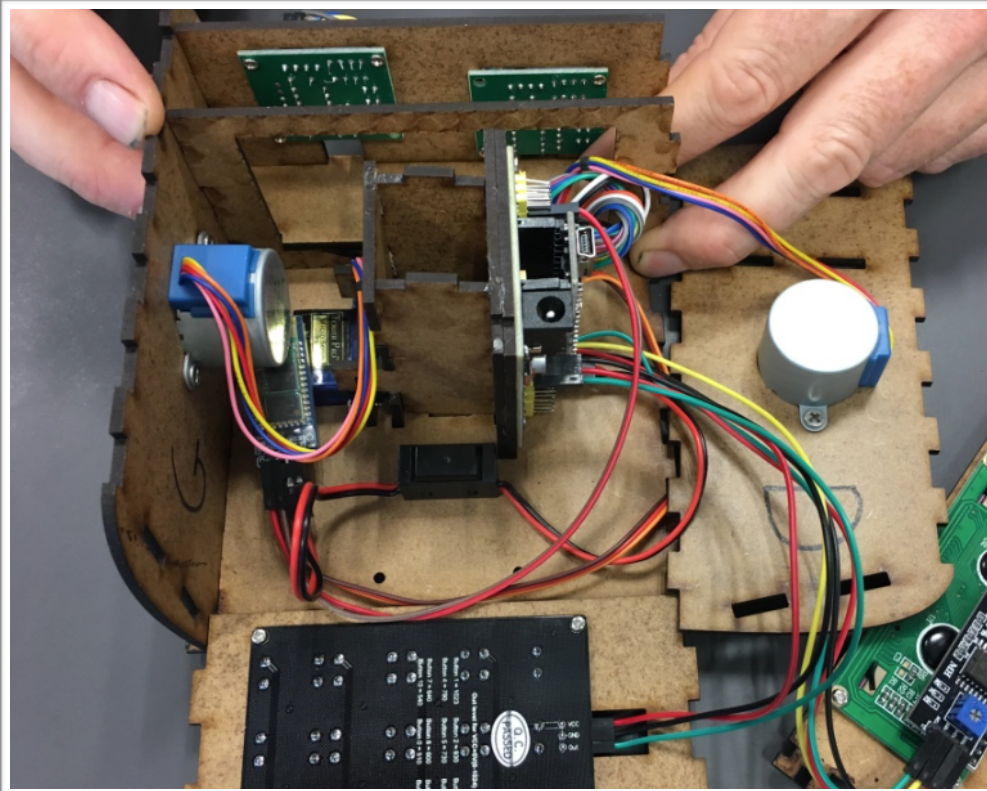
*On place la plaque entre  
les deux supports*



*Bien mettre les fils sous la  
plaque....*



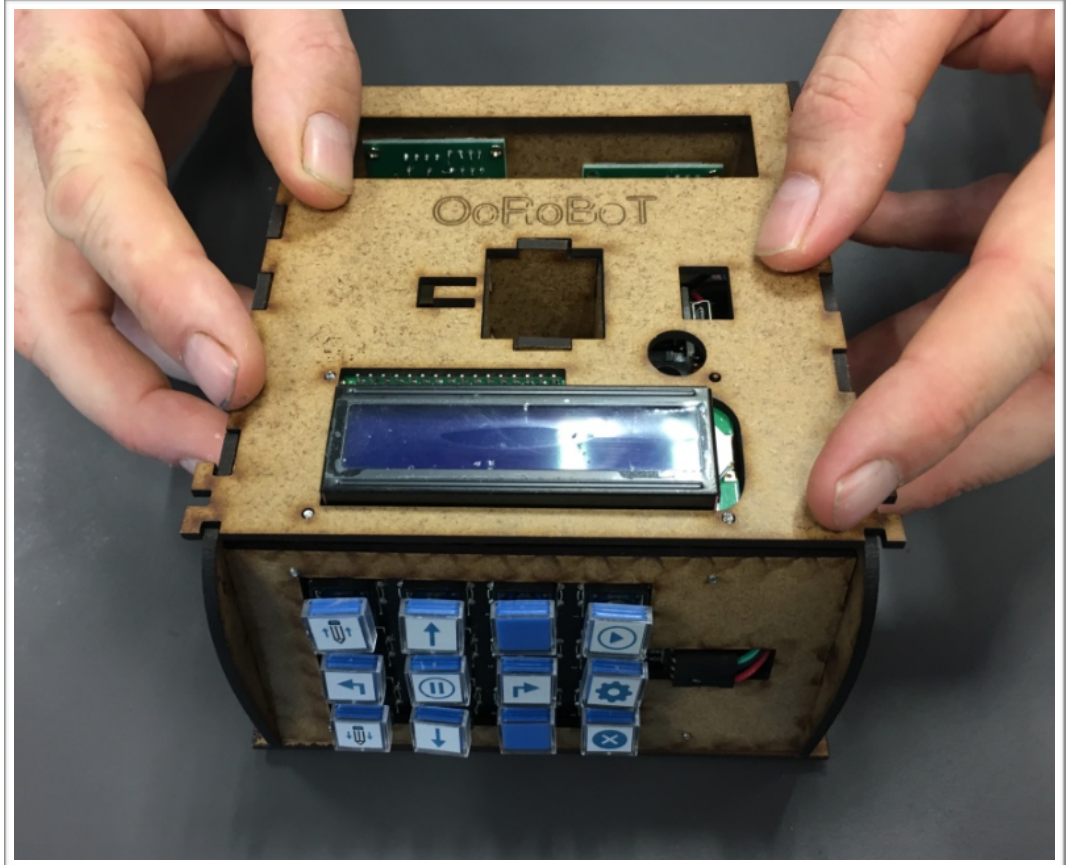
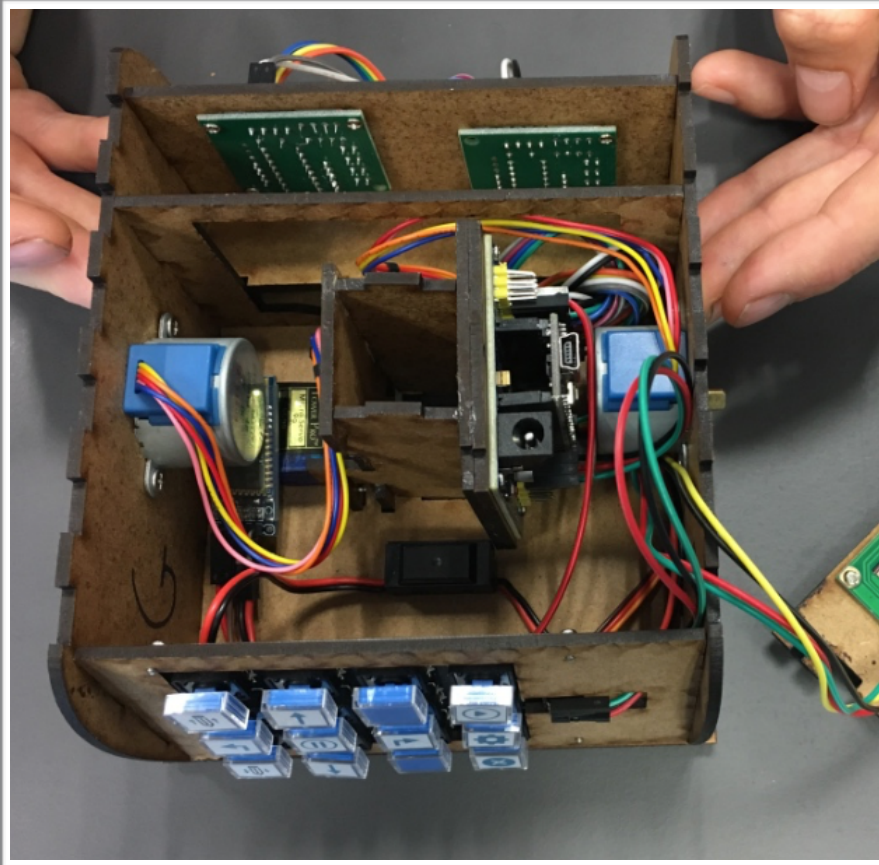
*Assemblage de la partie gauche, puis la face arrière.... Faire ce travail à deux pour bien maintenir l'ensemble.*





12

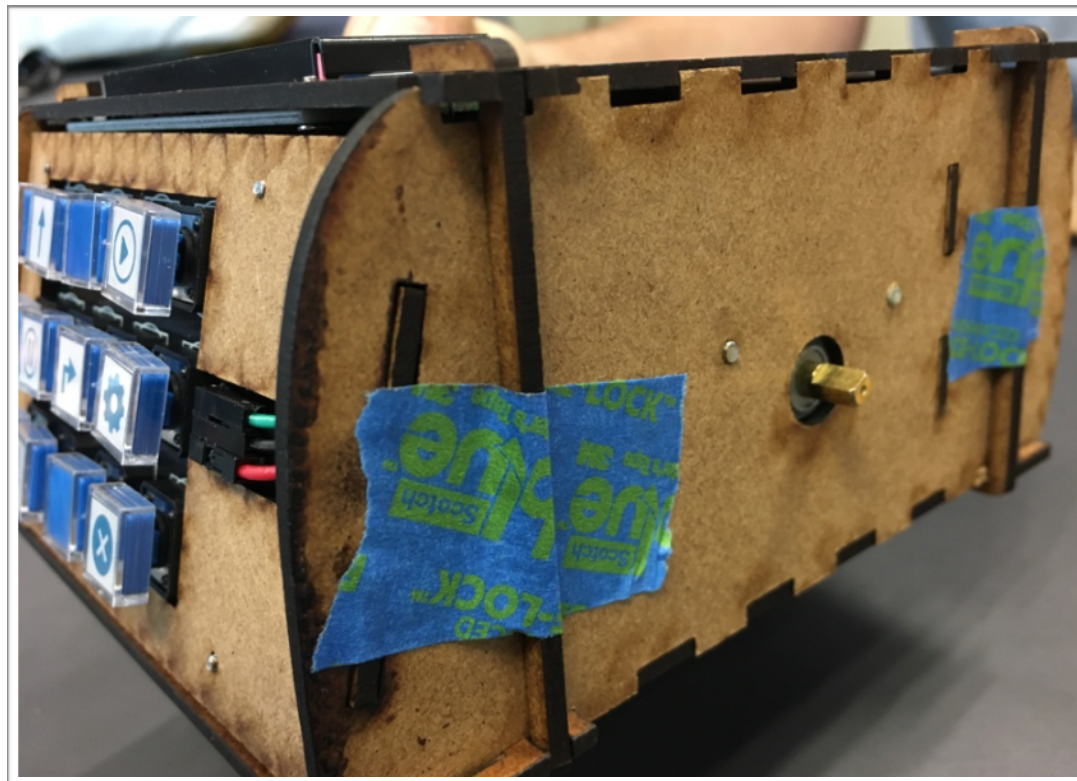
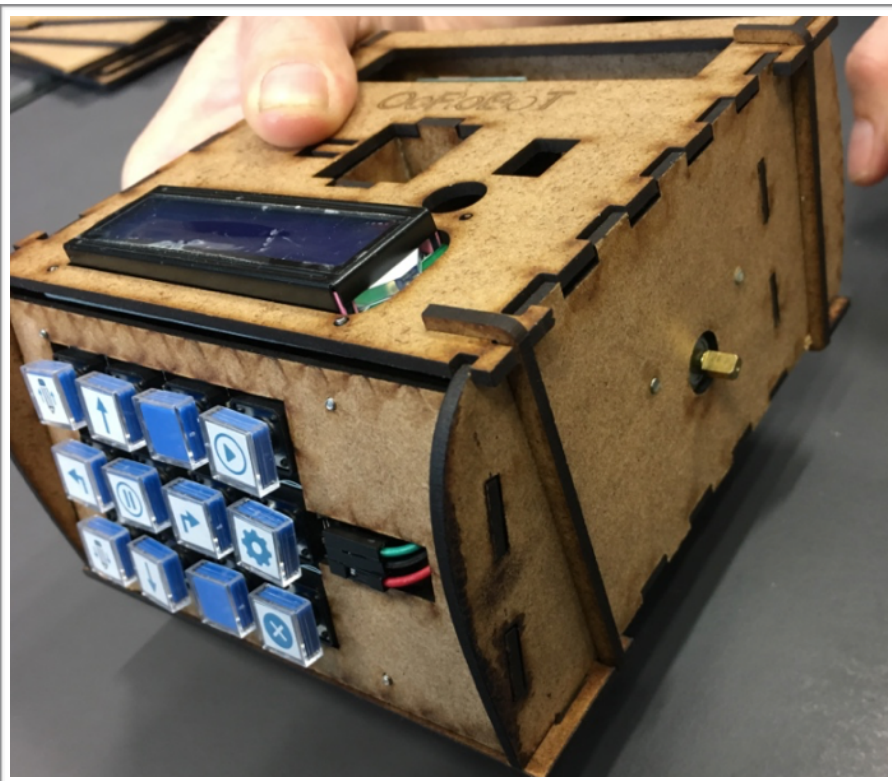
*Partie droite et plaque du dessus...*





13

*On fixe les U sur les deux côtés. Ajouter un scotch pour soutenir l'ensemble.*



14

*Fixation des roulements, des roues et du boîtier à piles....*

